

- Une colle sera du type d'un oral de **CCINP**, à savoir deux exercices :
  - Le premier exercice doit contenir :
    - Une question de cours ( un énoncé d'une définition, d'une propriété ou d'un théorème ) ou une démonstration qui sera **signalée en gras** dans le programme de colle.  
Deux niveaux de démonstration : niveau (★) pour les volontaires.
    - Une application très directe du cours :
    - Un deuxième exercice portant sur une notion du programme de colle différente du premier exercice.
- **Comment préparer une colle ?** Il est indispensable de connaître son cours, savoir refaire les exemples traités en cours et les exercices mentionnés dans le programme de colle.
- **Notation** : Dès lors qu'il s'avère que le cours n'est pas su, la note sera obligatoirement inférieure à 8. Ensuite, les points seront rajoutés suivant votre autonomie face aux exercices.
- **Après la colle** : Avant le vendredi de la semaine suivant votre colle, vous devez me rendre votre cahier de colle où vous rédigerez au moins un des deux exercices

## 1 Compléments d'algèbre linéaire

### 1.1 Formes linéaires et hyperplans

1. Savoirs attendus :

- (a) Montrer qu'une application est une forme linéaire sur  $E$ .
- (b) Les méthodes pour montrer qu'un sev  $H$  est un hyperplan de  $E$  :
  - i.  $H$  admet une droite comme supplémentaire.
  - ii.  $H$  est le noyau d'une forme linéaire non nulle de  $E$ .
  - iii.  $\dim H = \dim E - 1$ .
- (c) Savoir construire un supplémentaire de  $H : D = \text{Vect}(a)$  où  $a \notin H$ .
- (d) Savoir déterminer une équation linéaire de  $H$  dans une base de  $E$ .

2. Démonstrations à connaître : **Niveau (★)**

- (a) **Savoir montrer que si  $H$  est le noyau d'une forme linéaire non nulle sur  $E$ , alors  $H$  est un hyperplan**
- (b) **Savoir montrer que si  $a \notin H$  et  $H$  est un hyperplan de  $E$ , alors  $H \oplus \text{Vect}(a) = E$**

### 1.2 Produit d'espaces vectoriels

Savoirs attendus :

1. Définition
2. Cas où les e.v sont de dimension finie.
3. Construire une base de  $E_1 \times E_2$  à l'aide d'une base de  $E_1$  et d'une base de  $E_2$ .

### 1.3 Matrices par blocs

Savoirs attendus :

1. La notation usuelle d'une matrice par blocs : on sait reconnaître dans un énoncé une matrice par blocs.
2. Produit de matrices par blocs.
3. Déterminant d'une matrice triangulaire par blocs.

## 1.4 Matrices semblables

Savoirs attendus :

1. Définition
2. Caractérisation à l'aide d'un endomorphisme : La méthode pratique pour montrer que deux matrices sont semblables : Je considère l'une comme la matrice dans la base canonique de  $\mathbb{K}^n$  d'un endo  $f$  et je montre que l'autre est la matrice de ce même endo dans une base différente que je cherche.
3. Démo à connaître : **Deux matrices semblables ont même rang, même déterminant mais réciproque fausse**

## 1.5 Sous espace stable par un endomorphisme

Savoirs attendus :

1. Définition d'un sev stable par  $u \in \mathcal{L}(E)$  et de l'endomorphisme de  $F$  induit par  $u$ .
2. La méthode de rédaction pour montrer qu'un sev est stable par  $u \in \mathcal{L}(E)$ .
3. Démo à connaître : **Si  $f$  et  $g$  sont deux endomorphismes qui commutent, alors**
  - (a)  $\forall \lambda \in \mathbb{K}, \ker(f - \lambda Id)$  (resp :  $\ker(g - \lambda Id)$ ) est stable par  $g$  (resp : par  $f$ )
  - (b) **Démo à connaître : Le noyau et L'image de l'un sont stables par l'autre.**

## 2 Exercices qui peuvent être redonner

**Exercice 1.** Soit  $f$  la forme linéaire de  $\mathbb{R}^3$  définie par  $f(1, 1, 1) = 0, f(2, 0, 1) = 1, f(1, 2, 3) = 4$ . Justifier que  $\text{Ker}(f)$  est un hyperplan dont on donnera un supplémentaire, une base et une équation linéaire dans la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

**Exercice 2.** Soit  $f$  une forme linéaire sur  $E$ , espace vectoriel de dimension  $n$  et  $a \in E$  tel que  $f(a) \neq 0$ .

1. Montrer que  $E = \text{Ker}(f) \oplus \text{Vect}(a)$ .
2. On suppose  $f(a) = 1$ . Montrer que  $p$  tel que  $\forall x \in E, p(x) = f(x)a$  est un projecteur de  $E$  et donner les sous espaces  $F$  et  $G$  tel que  $p$  soit le projecteur sur  $F$  parallèlement à  $G$ .

**Exercice 3.** Quelle est la dimension de  $\mathbb{R}_2[X] \times \mathbb{R}_1[X]$ ? Donner une base de cet espace.

**Exercice 4.** On se donne  $(P, Q) \in \mathbb{C}_2[X]^2$ . On pose  $\Phi(U, V) = PU + VQ$  :

1. Montrer que  $\Phi$  est linéaire de  $\mathbb{C}_1[X]^2$  vers  $\mathbb{C}_3[X]$
2. Exprimer sa matrice dans des bases à déterminer.
3. Donner une condition sur les coefficients de  $P$  et  $Q$  pour qu'ils n'aient aucune racine commune.

**Exercice 5.** Soient  $n \in \mathbb{N}^*, A, B, C \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}), I = I_n, M = \begin{pmatrix} I & A & C \\ 0 & I & B \\ 0 & 0 & I \end{pmatrix}$ .

Montrer que  $M$  est inversible et calculer  $M^{-1}$ .

**Exercice 6.** On donne  $A$  et  $B$  dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  et

$$M = \begin{pmatrix} A & A \\ A & B \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{2n}(\mathbb{C})$$

1. Calculer le rang de  $M$  en fonction de  $A$  et  $B$ .
2. Calculer  $M^{-1}$  quand elle existe.

**Exercice 7.** Soit  $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_4(\mathbb{R})$  et  $B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_4(\mathbb{R})$

Calculer  $A^2$  et  $B^2$ .

$A$  et  $B$  sont-elles semblables?

**Exercice 8.** Soit  $M$  une matrice non nulle de  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$  telle que  $M^2 = 0$ .

Calculer les dimensions de  $\text{Im } M$  et  $\text{Ker } M$ . Montrer que  $M$  est semblable à  $E_{1,3}$ .