

Déroulement d'une colle :

- Au début de colle, une question de cours sera systématiquement posée : **Tout énoncé de proposition ou définition doit être particulièrement PRÉCIS.** Ce sera soit une définition, soit propriété soulignée, ou une formule encadrée dont les hypothèses précises permettant de l'utiliser doivent être connues.
 - Quelques **[preuves]** signalées en crochet gras colorié sont exigibles de tous les étudiants.
 - Quelques **[preuves*]** signalées en crochet gras colorié sont exigibles des étudiants qui ont une compréhension du cours plus avancée.
- Vous passez ensuite aux exercices.

ch. IX : Intégrales à paramètre

- **Méthode d'étude de l'intégrabilité** d'une fonction sur un intervalle : ensemble de continuité, techniques de comparaison (\sim , o , O) en les bornes impropres.

les étudiants doivent réviser le chapitre sur les intégrales généralisées et savoir étudier la convergence d'une intégrale généralisée

- **Théorème de continuité** d'une intégrale à paramètre [Admis, preuve non exigible]. Soient A et I deux **intervalles** de \mathbb{R} , et $f : A \times I \rightarrow \mathbb{K}$, $(x, t) \mapsto f(x, t)$ telle que :
 - pour tout $x \in A$, $f_{x,\bullet} : I \rightarrow \mathbb{K}$, $t \mapsto f(x, t)$ est **continue par morceaux** sur I ;
 - pour tout $t \in I$, $f_{\bullet,t} : I \rightarrow \mathbb{K}$, $x \mapsto f(x, t)$ est **continue** sur A ;
 - il existe une fonction $\varphi : I \rightarrow \mathbb{R}$ **continue par morceaux, positive et intégrable** sur I telle que :

$$\forall (x, t) \in A \times I, |f(x, t)| \leq \varphi(t)$$

Alors $G : A \rightarrow \mathbb{K}$, $x \mapsto \int_I f(x, t) dt$ est continue sur A .

Généralisation au cas de domination (locale compacte) sur tous les segments d'un intervalle.

- **Théorème de dérivation** d'une intégrale à paramètre [Admis, preuve non exigible].

Généralisation au cas de domination de $\left| \frac{\partial f}{\partial x} \right|$ sur des ensembles du type $[a, b] \times J$.

- **Exemple de la fonction Γ d'Euler**

$\Gamma : x \mapsto \int_0^{+\infty} t^{x-1} e^{-t} dt$. N.B. : tous doivent savoir montrer la continuité ou la classe C^1 en exercice

- **Théorème de dérivations successives** d'une intégrale à paramètre, pour obtenir la classe C^k pour $k \in \mathbb{N}$. [Admis]

- **Théorème de convergence dominée à paramètre continu :**

Soient A et I deux **intervalles** de \mathbb{R} , a une borne de A , et $f : A \times I \rightarrow \mathbb{K}$, $(x, t) \mapsto f(x, t)$ telle que :

- Pour tout $t \in I$, $f(x, t) \xrightarrow{x \rightarrow a} \ell(t)$
- Pour tout $x \in A$, $t \mapsto f(x, t)$ et $t \mapsto \ell(t)$ sont c.p.m. sur I
- il existe une fonction $\varphi : I \rightarrow \mathbb{R}$ **intégrable** sur I telle que :

$$\forall (x, t) \in A \times I, |f(x, t)| \leq \varphi(t)$$

Alors la fonction ℓ est intégrable sur I et $\int_I f(x, t) dt \xrightarrow{x \rightarrow a} \int_I \ell(t) dt$.

ch. X : Isométries des espaces euclidiens

1) Rappels de PCSI

- **produit scalaire**, dans un espace préhilbertien réel ou euclidien. **Norme associée** é un produit scalaire.
- Inégalité de Cauchy-Schwarz.
 - Base orthonormée** et **formules de calcul** des normes et produits scalaires é l'aide des décompositions dans une base orthonormée.
 - Algorithme de Gram-Schmidt.
- **Théorème de projection** sur un sous-espace vectoriel de dimension finie, formule du projeté orthogonal sur un s.e.v. muni d'une b.o.n. . Inégalité de Bessel. Distance é un s.e.v. .
- **Orthogonal d'un s.e.v.**, Supplémentaire orthogonal et dimension dans un e.v. euclidien. Sous-espaces vectoriels orthogonaux.
 - Dans E euclidien, pour F s.-e.v. de E , la somme $F + F^\perp$ est une **somme directe orthogonale** $F \oplus F^\perp = E$.

2) Isométries en dimension n

- **Isométrie vectorielle.**
 - Notation $\mathcal{O}(E) = \{u \in \mathcal{L}(E) ; \forall x \in E, \|u(x)\| = \|x\|\}$.
 - [si $u \in \mathcal{L}(E)$ est une isométrie de l'espace euclidien $(E, \|\cdot\|)$, alors u est un automorphisme] [preuve]**
 - Groupe des isométries : $\mathcal{O}(E)$ est non vide, stable par composition et passage à l'inverse.
- Caractérisation des isométries par la **Conservation du produit scalaire.** [preuve*]
- Caractérisation des isométries par la **Image d'une (de toute) base orthonormale**
- Matrice orthogonale, inverse.
 - Un endomorphisme $u \in \mathcal{L}(E)$ est une **isométrie ssi sa matrice dans une base orthonormée** est orthogonale. [preuve*]
- **Groupe orthogonal** $(O_n(\mathbb{R}), \times)$: ensemble non vide, stable par produit et passage é l'inverse. Déterminant d'une matrice orthogonale.
- **Groupe spécial orthogonal** $(SO_n(\mathbb{R}), \times)$: ensemble non vide, stable par produit et passage é l'inverse.
- Stabilité de F^\perp l'orthogonal d'un s.e.v. F stable par une isométrie u .

à venir : chapitre 10 : isométries planes, théorème spectral, endomorphismes symétriques

Liste (en construction) [préparation avancée *] :

Leïna T1,
Erell T3,
Arthus (5/2) T4 ,
Manu (5/2) T5,
Gwendal T6, Louis (5/2) T6,
Ollie (5/2) T8