

4. Trajectoire d'une comète

1. $V_0 = \frac{2\pi R_0}{T_0}$

2a. On calcule l'énergie mécanique de la comète grâce à ses caractéristiques au périhélie:

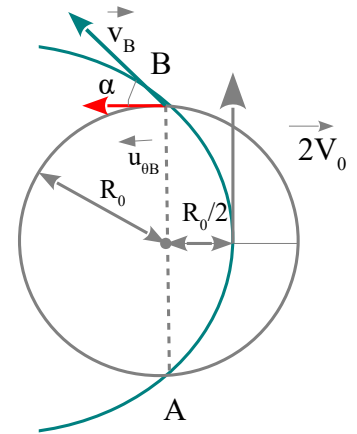
$$Em(Comète) = \frac{1}{2} m_c (2V_0)^2 - \frac{GM_s m_c}{\frac{R_0}{2}}$$

or V_0 est la vitesse de la

terre sur son orbite circulaire on la calcule en exprimant l'énergie de la terre sur son orbite:

$$Em(Terre) = \frac{-GM_s m_T}{2R_0} = \frac{1}{2} m_T V_0^2 - \frac{GM_s m_T}{R_0} \text{ d'où } V_0^2 = \frac{GM_s}{R_0}$$

en remplaçant l'expression de V_0^2 dans l'expression de $Em(\text{comète})$ on trouve : $Em(Comète) = 0$. On en déduit que la trajectoire de la comète est parabolique.



2b. $Em(Comète) = \frac{1}{2} m_c (v)^2 - \frac{GM_s m_c}{r} = 0$ or $V_0^2 R_0 = GM_s$ on en déduit que :

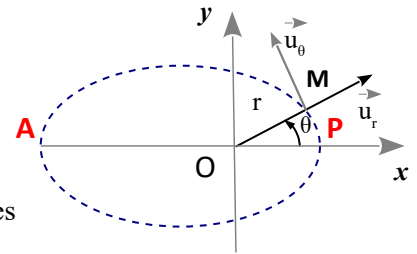
$$v = V_0 \sqrt{\frac{2R_0}{r}}$$

5. Mise en orbite géostationnaire

1) ci-contre.

2) en P $\theta = 0$ et en A $\theta = \pi$. On en déduit :

$$r_P = \frac{p}{1+e}, \text{ et } r_A = \frac{p}{1-e}$$



Applications numériques :

$$r_P = \frac{11800}{1+0,72} = 6860 \text{ km}$$

et

$$r_A = \frac{11800}{1-0,72} = 42142 \text{ km}$$

et les altitudes

correspondantes :

$$h_P = r_P - R = 6860 - 6400 = 460 \text{ km}$$

et

$$h_A = r_A - R = 42142 - 6400 = 35742 \approx 35700 \text{ km}$$

3) On calcule la vitesse à l'apogée en exprimant l'énergie mécanique : $Em = \frac{-GM_T m_s}{(r_A+r_P)} = \frac{1}{2} m_s V_A^2 - \frac{GM_T m_s}{r_A}$ d'où

$$V_A = \sqrt{\frac{-2GM_T}{r_A+r_P} + \frac{2GM_T}{r_A}} = \sqrt{2GM_T \left(\frac{-1}{r_A+r_P} + \frac{1}{r_A} \right)}$$

d'où : $V_A = \sqrt{\frac{2GM_T r_P}{r_A(r_A+r_P)}}$ et $V_P = \sqrt{\frac{2GM_T r_A}{r_P(r_A+r_P)}}$

AN : $V_A = \sqrt{\frac{2 \times 6,67 \cdot 10^{-11} \times 6,0 \cdot 10^{24} \times 6860}{(42142+6860) \times 42142 \cdot 10^3}}$ d'où $V_A = 1631 \text{ m.s}^{-1} \approx 1,6 \text{ km.s}^{-1}$. C'est la vitesse **minimale**.

et $V_P = \sqrt{\frac{2 \times 6,67 \cdot 10^{-11} \times 6,0 \cdot 10^{24} \times 42142}{(42142+6860) \times 6860 \cdot 10^3}}$ d'où $V_P = 10017 \text{ m.s}^{-1} \approx 10 \text{ km.s}^{-1}$. C'est la vitesse **maximale**.

4) D'après la 3ème loi de Képler, sur l'orbite géostationnaire circulaire de rayon R_0 : $\frac{T^2}{R_0^3} = \frac{4\pi^2}{GM_T}$ (1) de plus la vitesse V_0

sur cette orbite est constante donc $R_0 = \frac{V_0}{\omega} = \frac{V_0 T}{2\pi}$ en remplaçant dans l'expression (1) on obtient :

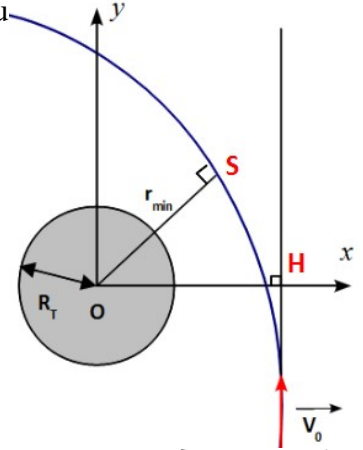
$$V_0 = \left[\frac{2\pi GM_T}{T} \right]^{\frac{1}{3}}$$

AN : $V_0 = \left[\frac{2\pi \times 6,67 \cdot 10^{-11} \times 6,0 \cdot 10^{24}}{86400} \right]^{\frac{1}{3}}$ d'où $V_0 = 3051 \text{ m.s}^{-1}$. $v = d/T = (2\pi R) / T$

Le supplément de vitesse est : $\Delta V = V_0 - V_A = 3051 - 1631 = 1420 \text{ m.s}^{-1} \approx 1,4 \text{ km.s}^{-1}$

7. Distance de plus courte approche

Le météore est soumis à une force centrale, son moment cinétique se conserve au cours du mouvement: $\vec{L}_\infty = \vec{L}_S$.



$$\vec{L}_\infty = \vec{OM}_\infty \wedge m \vec{v}_0 = (\vec{OH} + \vec{HM}_\infty) \wedge m \vec{v}_0 = \vec{OH} \wedge m \vec{v}_0 + \vec{HM}_\infty \wedge m \vec{v}_0 = b \vec{u}_x \wedge m v_0 \vec{u}_y + \vec{0} = m b v_0 \vec{u}_z \quad (\vec{HM}_\infty \wedge m \vec{v}_0 = \vec{0})$$

car les deux vecteurs sont collinéaires)

$$\vec{L}_S = \vec{OS} \wedge m \vec{v}_s = r_{min} m v_s \vec{u}_z \text{ d'où: } \boxed{b v_0 = r_{min} v_s} \quad (1).$$

• Une force centrale est une force conservative donc l'énergie mécanique du météore se conserve: $\boxed{E_{m_\infty} = E_{m_S}}$

$$E_{m_\infty} = \frac{1}{2} m v_0^2 - \frac{G M_T m}{r_\infty} = \frac{1}{2} m v_0^2 \text{ et } E_{m_S} = \frac{1}{2} m v_s^2 - \frac{G M_T m}{r_{min}} \text{ d'où: } \frac{1}{2} m v_s^2 - \frac{G M_T m}{r_{min}} = \frac{1}{2} m v_0^2 \text{ d'où}$$

$$v_s^2 - v_0^2 = \frac{2 G M_T}{r_{min}} \text{ or } v_s = \frac{b v_0}{r_{min}} \text{ d'après (1) d'où } \left(\frac{b v_0}{r_{min}} \right)^2 - v_0^2 = \frac{2 G M_T}{r_{min}}. \text{ En réduisant au même dénominateur, on}$$

obtient un polynome du 2nd degré: $r_{min}^2 + \frac{2 G M_T}{v_0^2} r_{min} - b^2 = 0$. $\Delta = \left(\frac{2 G M_T}{v_0^2} \right)^2 + 4 b^2 > 0$ d'où:

$$\boxed{r_{min} = \frac{-\frac{2 G M_T}{v_0^2} + \sqrt{\left(\frac{2 G M_T}{v_0^2} \right)^2 + 4 b^2}}{2} = \frac{-G M_T}{v_0^2} + \sqrt{\left(\frac{G M_T}{v_0^2} \right)^2 + b^2}}$$