

# Connaissance de cours Maths

## chapitre 10 :

### -Différente définition des limites :

f a pour limite l en  $x_0$  :  $\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0 / \forall x \in D_f, |x-x_0| < \delta \Rightarrow |f(x) - l| < \varepsilon$

f a pour limite  $+\infty$  en  $x_0$  :  $\forall M > 0, \exists \delta > 0 / \forall x \in D_f, |x-x_0| < \delta \Rightarrow f(x) > M$

f a pour limite  $-\infty$  en  $x_0$  :  $\forall M < 0, \exists \delta > 0 / \forall x \in D_f, |x-x_0| < \delta \Rightarrow f(x) < M$

f a pour limite l en  $+\infty$  :  $\forall \varepsilon > 0, \exists A > 0 / \forall x \in D_f, x \geq A \Rightarrow |f(x) - l| < \varepsilon$

f a pour limite  $+\infty$  en  $+\infty$  :  $\forall M \in \mathbb{R}, \exists A > 0 / \forall x \in D_f, x \geq A \Rightarrow f(x) > M$

(les dernières peuvent être un peu modifier afin de définir les limite en  $-\infty$ )

- soit I un intervalle,  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$  et  $x_0 \in I$

si f admet une limite en  $x_0$  alors  $f(x_0) = \lim_{x \rightarrow x_0} f(x)$

### -Formes indéterminées :

«  $\infty - \infty$  »   «  $\frac{0}{0}$  »   «  $0 \times \pm \infty$  »   «  $\frac{\pm \infty}{\pm \infty}$  »   «  $1^\infty$  »

### -Limites de référence en 0:

$$\lim x \ln(x) = 0 \quad \lim \frac{\sin(x)}{x} = 1 \quad \lim \frac{\ln(1+x)}{x} = 1 \quad \lim \frac{e^x - 1}{x} = 1$$

-Théorème des limites monotones

-Théorème (caractérisation séquentielle des limites)

Théorème des gendarmes

(Page 6)

### -Continuité d'une fonction : soit $x_0 \in I$

- **définition** : f est continue en  $x_0$  lorsque f admet une limite finie en  $x_0$  (f n'admet pas de « trou »)

$$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0 / \forall x \in I, |x-x_0| < \delta \Rightarrow |f(x) - f(x_0)| \leq \varepsilon$$

- **f est continue a gauche en  $x_0$**  : si f admet une limite finie en  $x_0^-$  qui vaut  $f(x_0)$
- **f est continue a droite en  $x_0$**  : si f admet une limite finie en  $x_0^+$  qui vaut  $f(x_0)$

-Si  $f$  n'est pas définie en  $x_0$  mais que  $f$  est continue à gauche et à droite en  $x_0$  et que ces limites coïncident alors :

- On peut prolonger  $f$  par continuité, en posant  $f(x_0) = \lim_{x \rightarrow x_0} f(x)$

-Si  $x_0$  est une borne de  $I$  ( par exemples la borne inférieure  $[x_0 ; l]$  ) : Si  $\lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x)$  existe et est finie (limite à gauche) :

- On prolonge par continuité, en posant  $f(x_0) = \lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x)$

(de façon analogue si  $x_0$  est la borne supérieure de  $I$ )

-Méthode pour décider si  $f$  est continue en  $x_0$  :

- On étudie les limites à droite et à gauche en  $x_0$  :
- $f$  est continue en  $x_0$  SI :
  - les limites existent et sont finies
  - les limites coïncident  $(\lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x) = \lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x))$
  - SI  $\lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x) = \lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x) = f(x_0)$

-Théorème des valeurs intermédiaires (TVI) :

- soit  $[a;b] \subset \mathbb{R}$  et  $f \in C^0([a;b] ; \mathbb{R})$ . ( $x \in [a;b]$ )  
 $\forall k$  compris entre  $f(a)$  et  $f(b)$ , l'équation  $f(x)=k$  admet au moins une solution sur  $[a;b]$

-Extension aux fonctions complexes (p.11)

## Chapitre 11 :

- **Polynôme nul** :  $\forall k \in [0, n], a_k = 0$  ;  $P=0$
- **( $P \neq 0$ ) le degré du Polynôme P** : le plus grand indice dont le coefficient est non nul
  - noté  $\deg(P)$
  - $\deg(0) = -\infty$
- **Polynôme constant** :
  - $\forall k \in [1, n], a_k = 0$
  - $\deg(P) \in \{0; -\infty\}$
  - $P \in \mathbb{K}$
- **Coefficient dominant de P** : coefficient devant le plus grand indice ( $a_{\deg(P)}$ )
- **P est unitaire** :  $a_{\deg(P)} = 1$  (coefficient devant le plus grand indice vaut 1)
- **P est un monôme** : de la forme  $aX^d$  (n'a qu'un seul coefficient non nul)

-Opérations sur les polynômes et sur leur degré : Addition, multiplication par un scalaire, produit, composition(p.2)

- Arithmétique des polynômes :

- A est multiple de B :  $\exists Q \in \mathbb{K}[X] / A = QB$
- A est divisible par B ; B est un diviseur de A :  $B|A$  ( $\deg(B) \leq \deg(A)$ )
- A et B sont associés : Si  $A|B$  et  $B|A$  alors  $\lambda \in \mathbb{K}^* A = \lambda B$

**-Savoir faire une division euclidienne de polynômes**

-Connaître la formule de dérivations du polynôme P

-Formule de Leibniz

**-Formule de Taylor**

-Racine d'un polynôme

- a est racine de P ssi  $(X-a)|P$
- Un polynôme de degré  $n > 0$  admet, au plus, n racines distinctes
- Trouver l'ordre de multiplicité de la racine a de P ( a est racine n fois si  $(X-a)^n|P$  )
  - n est l'ordre de multiplicité de a si, et seulement si :

$$P(a) = P'(a) = \dots = P^{(n-1)}(a) = 0 \quad \text{et } P^{(n)} \neq 0$$

- Somme et produit des racine d'un polynôme (p10-11)

-Polynôme scindé :

- **Théorème d'Alembert-Gauss** : Tout polynôme de  $\mathbb{C}[X]$  est scindé
  - Polynôme irréductible de  $\mathbb{C}[X]$  :  $\deg = 1$
  - Polynôme irréductibles de  $\mathbb{R}[X]$  :  $\deg = 1$  et  $\deg = 2$  avec  $\Delta < 0$

**-Savoir décomposer en éléments simples des fonctions rationnelles**

## Chapitre 12 :

-Formule de dérivation :

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a)}{x - a}$$

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(a+h) - f(a)}{h}$$

-**Connaître ses dérivations** : des fonctions usuelles, produit, quotient , composition , par un scalaire....

-Théorème de la limite de la dérivée (p.5)

-Savoir trouver les extrema d'une fonction

-**Théorème de la bijection (p.8)**

-**Théorème de Rolle**

-**Théorème des Accroissement finis (TAF)**

-**Théorème : Inégalité des Accroissements Finis (IAF)** + (fonctions M-lipschitzienne)

-Les fonctions Convexes :

$$f[\lambda a + (1-\lambda)b] \leq (1-\lambda)f(a) + \lambda f(b)$$

- $C_f$  est situé sous ses sécantes
- $f'$  est croissante sur I
- $C_f$  est situé au-dessus de ses tangentes
- $f'' > 0$  sur I

-Les fonctions Concaves :

$$f[\lambda a + (1-\lambda)b] \geq (1-\lambda)f(a) + \lambda f(b)$$

- $C_f$  est situé au-dessus de ses sécantes
- $f'$  est décroissante sur I
- $C_f$  est situé en-dessous de ses tangentes
- $f'' < 0$  sur I

## Chapitre 13 :

(-Opérations dans un espace vectoriel)

-Savoir si F est un Sous-Espace vectoriel de E :

- Regarder si  $\vec{0}_E$  est dans F
  - Oui : déterminer si F est stable par CL (si oui alors c'est un SEV)
  - Non : conclure que F n'est pas un SEV de E

-Sous-espace vectoriel engendré par une famille de vecteurs : (p.6)

-F est une droite vectorielle de E :  $F = \text{Vect}(u)$  ;  $u \neq 0$

-F est un plan vectoriel de E :  $F = \text{Vect}(u, v)$  avec u et v non colinéaires

-La somme  $F+G$  est directe si  $u = u_F + u_G$  est unique, pour tout u.

→ Plus facile : montrer que  $F \cap G = \{0\}$

-F et G sont supplémentaires si  $F \oplus G = E$

- lorsque la somme est directe (mq  $F \cap G = \{0\}$ )
- et qu'elle vaut l'espace entier : pour tout vecteur  $\vec{x} \in E$  prouver que  $\vec{x} \in F+G$

-**Famille libre** : unique combinaison linéaire nulle est triviale (évidente)

$$\sum \lambda_i u_i = 0 \Rightarrow \text{pour tout } i, \lambda_i = 0$$

-**Famille liée** : cas contraire

-**Famille génératrice** (p.11) : elle génère l'espace entier

-Une famille est une **base** : elle est libre et génératrice

- **connaître les bases canoniques dans les espaces de référence.**
- soit F une famille de vecteurs de E :

- F est une base  $\Leftrightarrow$  tout  $v \in E$  s'écrit de façon unique comme CL des vecteurs de F

Méthode (p.12)

-Base adaptée de  $F+G$  (p.13)