

TP : Intégration numérique

Nous avons vu en TD les bases de l'intégration numérique, l'objectif de ce TP est de les mettre en oeuvre, de les tester et d'envisager quelques prolongements.

1 Mise en oeuvre des méthodes vues en TD

1. Proposer des fonctions `methRectG`, `methRectD`, `methPtMilieu` et `methTrap` qui mettent en oeuvre les méthodes des rectangles à gauche, à droite, du point milieu et des trapèzes pour fournir une valeur approchée de $\int_a^b f(t) dt$.
2. En vous servant de la fonction `random` du module `random`, proposer une fonction `methMonteCarlo` qui fournit une valeur approchée de $\int_a^b f(t) dt$.
3. La fonction de Runge est $\mathcal{R} : t \mapsto \frac{1}{25+t^2}$, on va tester nos méthodes numériques pour estimer $\int_0^1 \mathcal{R}(t) dt$.
 - a) Calculer la valeur exacte de $\int_0^1 \mathcal{R}(t) dt$.
 - b) Proposer un graphique qui illustre les erreurs commises par les méthodes que vous avez programmé en fonction du nombre de points utilisés.
 - c) Proposer un affichage du logarithme de l'erreur en fonction du logarithme du nombre de points. Qu'observez-vous ? Comment l'expliquer ?

Les méthodes issues de l'analyse numérique ont toutes un fonctionnement similaire basé sur le choix d'une méthode élémentaire. Il est possible de les programmer sous cette forme avec :

- des fonctions `rectanglesG_elem`, `rectanglesD_elem`, `ptMilieu_elem` et `trapeze_elem`;
- une unique fonction qui construit la méthode composée.

Vous trouverez une telle version dans le corrigé, essayez de la réaliser vous-même au préalable.

2 Prolongement 1 : méthode de Simpson

1. On cherche une méthode élémentaire à trois points, c'est-à-dire que, pour cette question l'intervalle d'intégration est supposé « petit ». On procède de la façon suivante :
 - on va approcher $\int_a^b f(t) dt$ par une expression de la forme $\omega_0 f(a) + \omega_1 f(\frac{a+b}{2}) + \omega_2 f(b)$;
 - on veut que l'approximation soit exacte pour les polynômes de degré inférieurs à 2.
 - a) On considère les polynômes $P_0 = 1$; $P_1 = X - \frac{a+b}{2}$; $P_2 = (X - a)(X - b)$. Dessiner l'allure de leurs courbes représentatives sur $[a; b]$.
 - b) Justifier que (P_0, P_1, P_2) est une base de $\mathbb{R}_2[X]$.
 - c) Expliquer pourquoi, si la méthode est exacte pour P_0 , P_1 et P_2 alors elle l'est pour tout polynôme de degré inférieur ou égal à 2.
 - d) Calculer $\int_{[a;b]} P_0$, $\int_{[a;b]} P_1$ et $\int_{[a;b]} P_2$.
 - e) En déduire $\omega_0 = \omega_1 = \frac{1}{6}$ et $\omega_2 = \frac{4}{6}$.
2. Programmer la méthode d'intégration de Simpson.
3. Comparer la méthode de Simpson aux autres méthodes d'intégration numérique.
4. L'erreur dans la méthode de Simpson est en $O(\frac{1}{n^4})$. Cela correspond-il à l'observation ?

- Vérifiez que la méthode élémentaire de Simpson est également exacte pour les polynômes de degré 3, mais pas pour ceux de degré 4.
- Ce phénomène (dû à l'imparité) est commun à toutes les méthodes de Newton-Cotes : une méthode élémentaire construite avec $2n + 1$ points est d'ordre $2n + 1$. (Lorsqu'on utilise $2n$ points, on a une méthode d'ordre $2n - 1$).

3 Prolongement 2 : méthode de Monte Carlo pour estimer la surface d'une ellipse

Dans le plan muni d'un repère orthonormé, on considère la **conique** \mathcal{C} d'équation $x^2 + 3y^2 = 1$. L'objectif de cette question est d'estimer la surface \mathcal{S} délimitée par \mathcal{C} .

1. A l'aide de GeoGebra (ou d'un autre logiciel de géométrie), observer \mathcal{C} .
2. Soit les points $A(1, 1)$, $B(-1, 1)$, $C(-1, -1)$ et $D(1, -1)$. Justifier que \mathcal{S} est incluse dans le carré $ABCD$.
3. En prenant des points au hasard dans $ABCD$, proposer une méthode de Monte Carlo qui fournit une estimation de la surface \mathcal{S} .
4. Mettre en œuvre la méthode proposée à la question précédente et proposer une valeur approchée pour \mathcal{C} .
5. Refaire plusieurs fois le calcul, que constatez-vous ? Comment améliorer (un peu) la méthode ?

- Les ellipses, les paraboles et les hyperboles forment la famille des coniques. Ces courbes apparaissent naturellement comme les sections d'un cône (infini) avec un plan.
- Les ellipses apparaissent également en mécanique celeste comme approximation des trajectoires de planètes.